

B.T.S ELECTROTECHNIQUE

PHYSIQUE APPLIQUEE

PROPOSITION DE CORRIGE ET DE BAREME

A) 1^{ère} partie

1) $m = \frac{U_{20}}{U_{1n}} = \frac{n_2}{n_1} = 0,064$ 1

2) $S_n = 4 \cdot U_{20} I_{2n} \rightarrow I_{2n} = \frac{S_n}{4 U_{20}} = 900 \text{ A } (= I_{2cc})$ 1

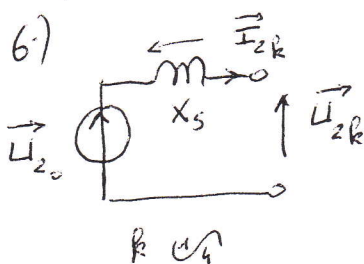
3) $P_{icc} = 4 R_s I_{2cc}^2 \rightarrow R_s = \frac{P_{icc}}{4 I_{2cc}^2} \approx 37 \text{ m}\Omega$ 1

4) $Z_s = \frac{m U_{icc}}{I_{2cc}} = 658 \text{ m}\Omega$ 1

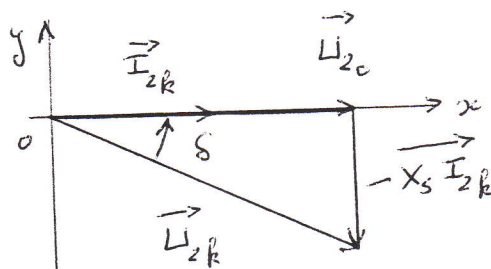
$X_s = \sqrt{Z_s^2 - R_s^2} = 657 \text{ m}\Omega \approx Z_s \Rightarrow R_s \text{ négligeable}$ 1

$L_s = \frac{X_s}{\omega} \approx 2,1 \text{ mH}$ 0,5

5) Ce sont les bornes homologues; mesure de déphasage à l'oscilloscope, sous tension réduite: u_1 et u_2 sont en phase. 2



$U_{2k} = U_{20} - X_s I_{2k}$ 1



$U_{2k} = \sqrt{U_{20}^2 + (X_s I_{2k})^2} = 1,66 \text{ kV}$ 1

$\tan \delta = \frac{X_s I_{2k}}{U_{20}} = 0,284 \quad \delta \approx 16^\circ$ 1

7) $n_1 I_1 = 4 n_2 I_2 \quad I_1 = 4 \frac{n_2}{n_1} I_2 = 4 m I_2 = 176 \text{ A}$ 1,5

comme R_s négligé $P_1 = P_2$

$P_2 = 4 U_2 I_2 \cos \delta = U_1 I_1 \cos \varphi$

$\cos \varphi_1 \approx 1$

BAREME	
Proposé	Retenu
1	
1	
1	
2,5	
2	
4	
3,5	
15	

1 si formule juste
ou autre méthode

Revoir la démonstration

B.T.S ELECTROTECHNIQUE

PHYSIQUE APPLIQUEE

PROPOSITION DE CORRIGE ET DE BAREME

Ⓑ 2^{ème} partie:

Ⓘ 1) G_1 fermé, $v_A = E$; G_2 fermé, $v_A = 0$

2) cf figure n° 9 **2**

Ⓣ 1) G_3 fermé, $v_B = E$; G_4 fermé, $v_B = 0$

2) cf figure n° 10 **2**

Ⓤ 1) $u_{21} = v_A - v_B$. cf figure n° 11 **0,5 + 2**

2) cf figure n° 11. u_{21} (fondamental de u_{21}) est en retard $\neq 14^\circ$
1 sinusoïdal **1 passage par 0.**

Ⓥ $m_d = \frac{f_p}{f_{ref}} = \frac{T_{ref}}{T_p}$ (avec $T_{ref} \neq 12,2$ et $T_p \neq 2$)
~~6~~ **1**

$$r = \frac{\hat{v}_{ref}}{\hat{p}} = \frac{1,6}{1,9} \neq 0,84 \quad \mathbf{1}$$

Ⓟ 1) $P = U_{20} \cdot I_{f2} \cos \varphi$ et $\varphi = U_{20} I_{f2} \sin \varphi$

2) comme $I_{f2} \cos \varphi = \frac{U_{f2} \sin \delta}{L_s \omega} \Rightarrow P = \frac{U_{20} \cdot U_{f2} \sin \delta}{L_s \omega}$ **0,5**

3) comme $U_{f2} = \frac{rE}{\sqrt{2}}$, alors $P = U_{20} \cdot \frac{rE}{\sqrt{2}} \cdot \frac{\sin \delta}{L_s \omega} = r \sin \delta \cdot P_0$

avec $P_0 = \frac{U_{20} E}{\sqrt{2} L_s \omega}$

AN: $P_0 = 4,71 \text{ mW}$

BAREME	
Proposé	Retenu
3	
3	
4,5	
2	
2,5	
15	

PROPOSITION DE CORRIGE ET DE BAREME

③ 3^{ème} partie :

Ⓔ Etude du hacheur simple :

1) $u_{G_1} = 0$ car G_1 fermé 0,5

2) $u_{G_1} = E$ 1 car D_L ouverte, car i_1 est ininterrompu.

3) $V = u_{G_1} + L \frac{di_1}{dt}$ soit $V = \langle u_{G_1} \rangle + 0$ car non divergence de i_1 . 0,5 +1 explication

4) cf figure n° 12. $u_{G_1} = E(1-\alpha)$ 1

5) comme $\langle u_1 \rangle = \bar{u}_{G_1} \Rightarrow V = E(1-\alpha)$ soit $E = \frac{V}{1-\alpha}$ 1

alors $\alpha = 1 - \frac{V}{E} = 0,455$ 0,5

6) $V = L \frac{di_1}{dt} + 0$ 0,5 soit $i_1 = \frac{V}{L}t + A$ 0,5

CI: $\bar{\alpha} t = 0, i_1 = I_{\min} = A$, soit $i_1 = \frac{V}{L}t + I_{\min}$ 1

CF: $\bar{\alpha} t = \alpha T, i_1 = I_{\max} = \frac{V}{L}\alpha T + I_{\min}$ ①

7) $V = L \frac{di_1}{dt} + E$ 0,5 soit $i_1 = \frac{V-E}{L}t + B$ 0,5

CI: $\bar{\alpha} t = \alpha T, i_1 = I_{\max} = \frac{V-E}{L}\alpha T + B$ 1

$B = I_{\max} - \frac{V-E}{L}\alpha T$, soit $i_1 = \frac{V-E}{L}(t - \alpha T) + I_{\max}$

8) cf figure n° 13 1

cf figure n° 14 1

$i_G = i_1$ qd G_1 fermé, $i_G = 0$ qd G_1 ouvert

9) $\Delta i_1 = \frac{I_{\max} - I_{\min}}{2}$, à partir de ① \rightarrow 1

$I_{\max} - I_{\min} = \frac{V}{L}\alpha = \frac{V}{L}f$ donc $\Delta i_1 = \frac{V \cdot \alpha}{2L \cdot f}$ 1

AN $\Delta i_1 = 225 \text{ A}$ 0,5

BAREME	
Proposé	Retenu
0,5	
1	
2,5	
2	
1,5	
2	
2	
2,5	
2	
2,5	
16	

PROPOSITION DE CORRIGE ET DE BAREME

II) Deux hacheurs à commande décalée :

1) $i_1'(t)$ est décalé de $T/2$ par rapport à $i_1(t)$. cf figure n° 15

2) $i = i_1 + i_1'$ cf figure n° 16 **2**

la période de i est $T/2$ donc sa fréquence est $600\text{Hz} = 2f$.

3) de 0 à αT , G_1 fermé, $u_{G_1} = 0$, $V = L \frac{di_1}{dt}$ **1**

G_3 ouvert

D_4 passant en conduction continue de i_1'

$$V = L \frac{di_1'}{dt} + E \quad \frac{di_1'}{dt} = \frac{V-E}{L} \quad \mathbf{1}$$

comme $\frac{di}{dt} = \frac{di_1}{dt} + \frac{di_1'}{dt}$ **0,5** alors

$$\frac{di}{dt} = \frac{V}{L} + \frac{V-E}{L} = \frac{2V-E}{L} \quad \mathbf{1}$$

4) $\Delta i = \frac{I_{max} - I_{min}}{2} = \frac{1}{2} \frac{di}{dt} \cdot \alpha T$ car variations linéaires de i .

$$\Delta i = \frac{2V-E}{2 \cdot L} \alpha T = \frac{2V-E}{2L f} \cdot \alpha$$

comme $V = E(1-\alpha)$ alors $\Delta i = \frac{2E(1-\alpha) - E}{2L f} \cdot \alpha$

$$\Delta i = \frac{E(1-2\alpha)}{2L f} \cdot \alpha$$

5) $\Delta i = 41,3\text{A}$. Valeur inférieure à celle du (I 5);

car l'influence bénéfique sur l'onduation du courant due à l'entrelacement des 2 hacheurs. **1**

BAREME	
Proposé	Retenu
1,5	
4	
3,5	
3,5	
1,5	
14	

Intégration
1 pente
1 conduction
1 condition
0,5

Document réponse 1

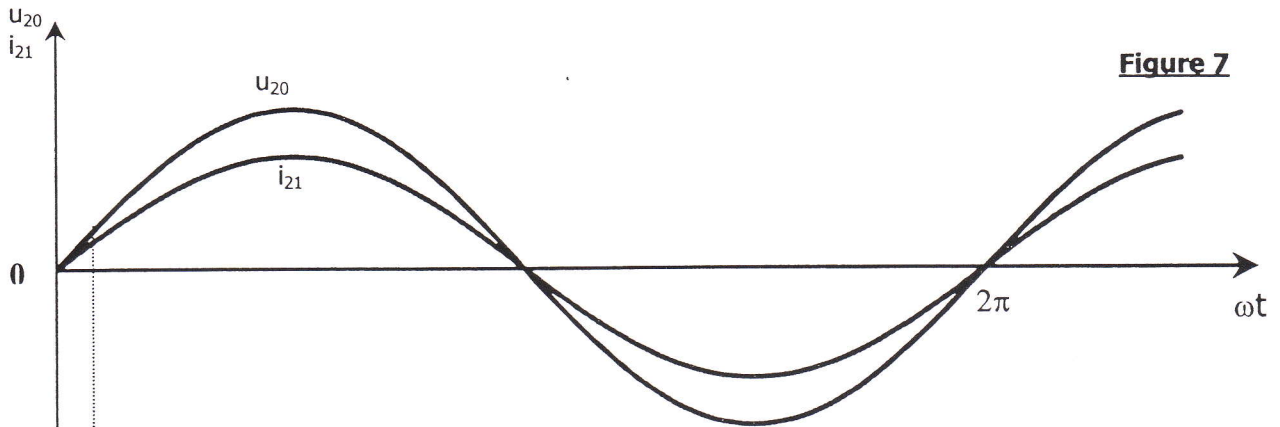


Figure 7

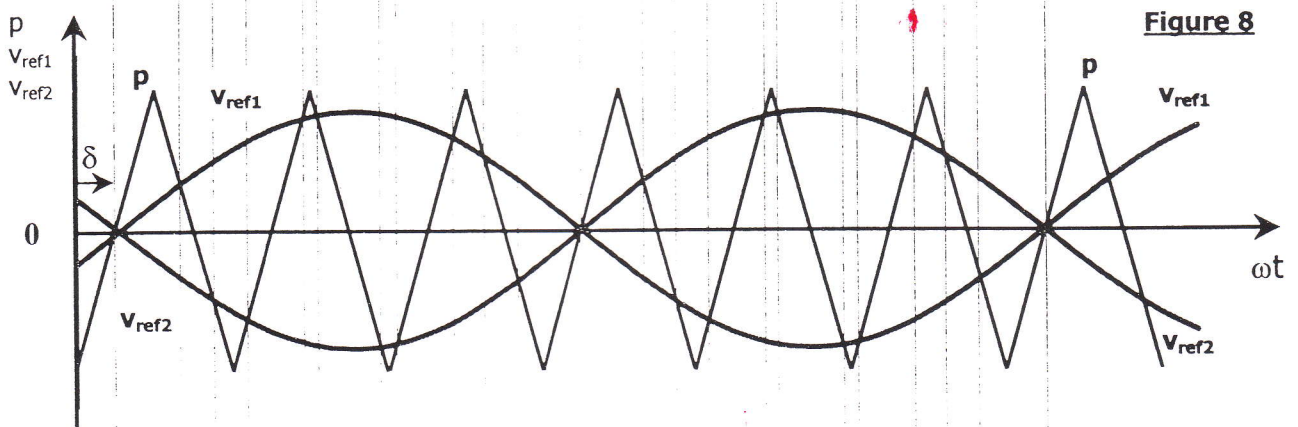


Figure 8

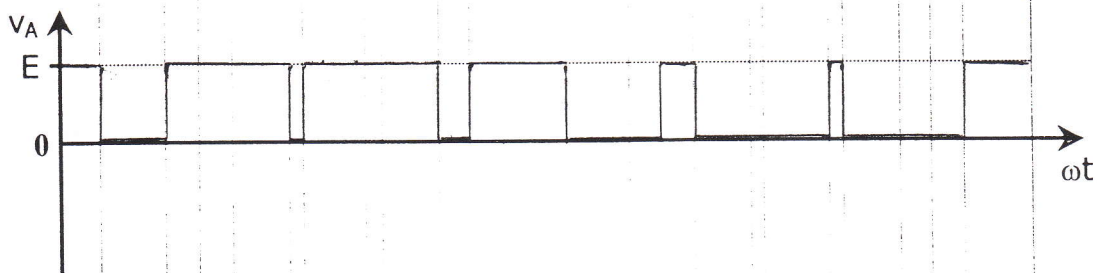


Figure 9

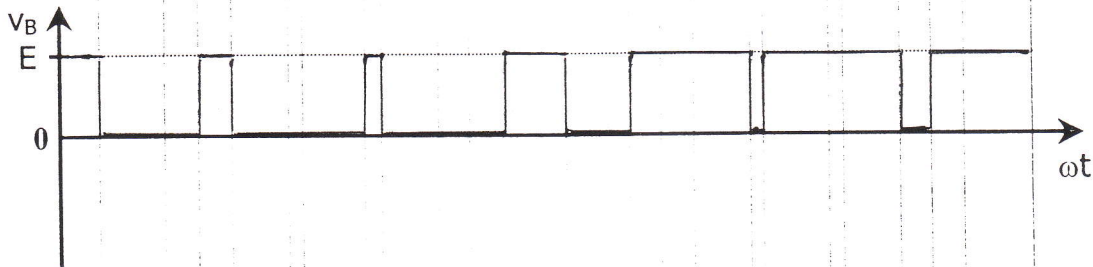


Figure 10

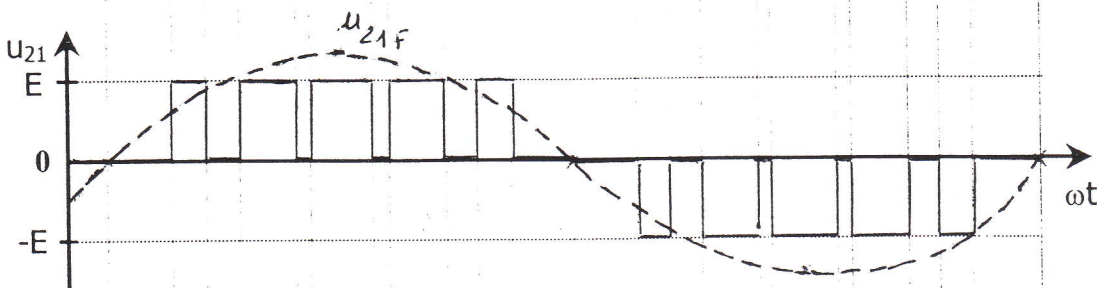


Figure 11

Document réponse 2

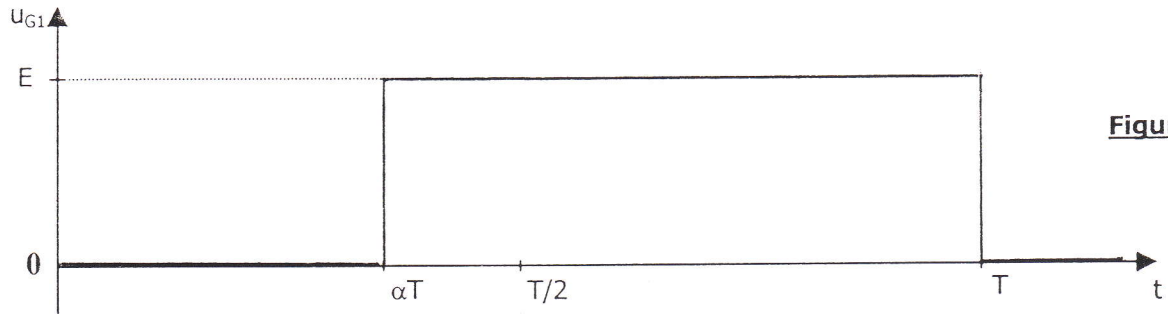


Figure 12

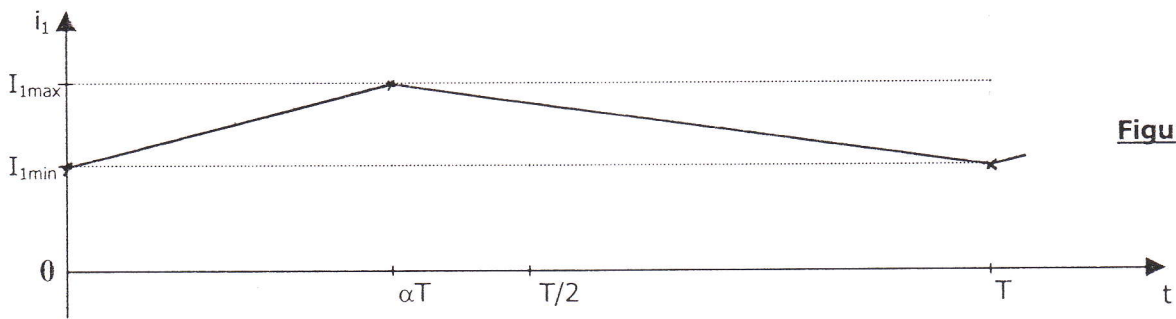


Figure 13

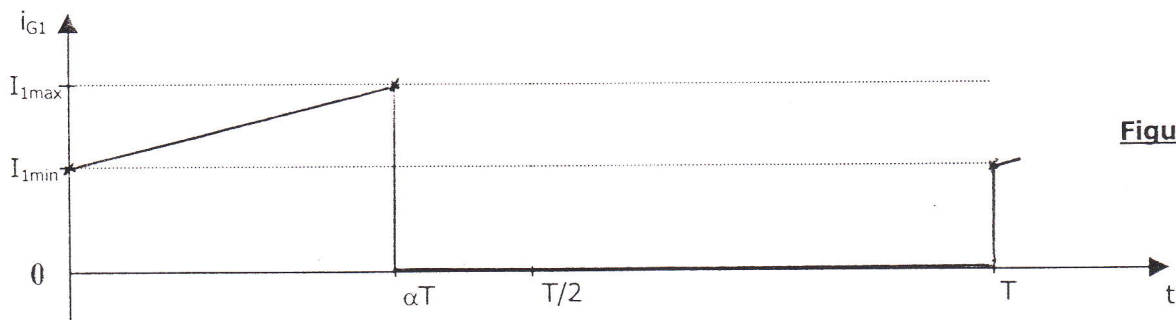


Figure 14

Document réponse 3

